中文标题（SimSun 22pt）

作者[1]，作者[2,3]，作者[3]

|（1. 一级单位　二级单位，省份　城市　邮编；2.……）|

摘　要：采用报道性摘要形式，内容包括：① 目的 (What you want to do(直接给出研究目的))；② 方法 (How you did it(详细陈述过程和方法))；③ 结果和结论 (What results did you get and what conclusion can you draw(全面罗列结果和结论))；④文章的创新之处 (What is original in your paper)。摘要一般 250 字左右，采用第三人称的写法，尽量不使用“本人”“本文”“作者”“笔者”等作为主语，不分段，不标注文献号，尽量不用公式和物理量字母等。

关键词：列出 3～5 个关键词，请用“;”分开。根据学科、标题和摘要标引关键词，不用缩略词，写出中文全称。

中图分类号：（投稿前请检索，交叉学科可列多个）　**文献标志码**：**A**

Title

Author[1]，*Author*[2,3]，*Author*[3]

|（1. Institute Name, University Name, City Postcode, Province, China；2.……）|

Abstract：与中文摘要内容对应。用语简练，少用多个 of 句型；推荐使用现在时态叙述文章内容（方法、过程及结果结论）。

Key words：与中文关键词一一对应。如有英文缩略关键词，请先写全称，括号中加缩略词。

收稿日期：2023-00-00 修回日期：2023-00-00 录用日期：2023-00-00

基金项目：国家自然科学基金（基金编号），上海市自然科学基金（基金编号）资助项目

作者简介：姓名（1990—），博士生，从事……研究。

通信作者：姓名，教授，博士生导师，电话（Tel.）：021-00000000；E-mail：XXXX。

表 1

结合面类型		结合面最小宽度 L/mm	最大间隙/mm											
			$V <= 100(cm^3)$			$100 < V <= 500(cm^3)$			$500 < V <= 2000(cm^3)$			$V > 2000(cm^3)$		
			I	IIA	IIB	I	IIA	IIB	I	IIA	IIB	I	IIA	IIB
平面结合面、圆筒形结合面或止口结合面		6	0.3	0.3	0.2	...	...	...	...	...	...	...	...	...
		9.5	0.35	0.3	0.2	0.35	0.3	0.2	0.08	0.08	0.08	...	...	...
		12.5	0.4	0.3	0.2	0.4	0.3	0.2	0.4	0.3	0.2	0.4	0.2	0.15
		25	0.5	0.4	0.2	0.5	0.4	0.2	0.5	0.4	0.2	0.2	0.4	0.2
旋转电机转轴结合面	滑动轴承	6	0.3	0.3	0.2	...	...	...	...	...	...	...	...	...
		9.5	0.35	0.3	0.2	0.35	0.3	0.2	...	...	...	...	...	...
		12.5	0.4	0.35	0.25	0.4	0.3	0.2	0.4	0.3	0.2	0.4	0.2	...
		25	0.5	0.4	0.3	0.5	0.4	0.25	0.5	0.4	0.25	0.5	0.4	0.2
		40	0.6	0.5	0.4	0.6	0.5	0.3	0.6	0.5	0.3	0.6	0.5	0.25
	滚动轴承	6	0.45	0.45	0.3	...	...	...	...	...	...	...	...	...
		9.5	0.5	0.45	0.35	0.5	0.4	0.25	...	...	...	...	...	...
		12.5	0.6	0.5	0.4	0.6	0.45	0.3	0.6	0.45	0.3	0.6	0.3	0.2
		25	0.75	0.6	0.45	0.75	0.6	0.4	0.75	0.6	0.4	0.75	0.6	0.3
		40	0.8	0.75	0.6	0.8	0.75	0.45	0.8	0.8	0.45	0.8	0.75	0.4

直接开始引言部分内容，不用标题。应开门见山，言简意赅。内容包括研究的目的、意义、主要方法、范围和背景 (引文献) 等，不要与摘要雷同或成为摘要的注释，避免公式推导和一般性方法介绍。最后一定要给出主要创新点。引言中一般不列图、表与公式。

1 一级标题

1.1 二级标题

1.1.1 三级标题 接正文内容。正文文字采用五号。

表 2 Effects of the threshold in LocNet-HS.

Number of	**93%**		**95%**		**97%**		**100%**	
Point Sources	**Precision**	**Recall**	**Precision**	**Recall**	**Precision**	**Recall**	**Precision**	**Recall**
5	96.85%	99.60%	99.33%	**100.00%**	**99.50%**	**100.00%**	98.80%	99.60%
10	95.53%	98.90%	98.19%	**99.10%**	**98.34%**	**99.10%**	97.22%	98.20%
15	96.46%	99.07%	**96.74%**	**99.20%**	96.58%	99.07%	96.23%	98.67%
20	94.82%	98.20%	**95.17%**	98.10%	94.96%	**98.50%**	95.07%	97.80%
25	93.37%	**97.72%**	**94.48%**	97.60%	93.80%	97.68%	93.87%	97.00%
30	92.64%	97.10%	**94.37%**	97.47%	93.74%	**97.50%**	94.01%	96.70%
35	90.87%	95.91%	**92.15%**	96.14%	91.76%	**96.57%**	92.00%	95.66%
40	90.31%	**95.25%**	**90.89%**	95.20%	90.43%	95.13%	90.21%	94.98%
45	89.11%	94.20%	89.14%	**94.51%**	88.22%	94.33%	**89.15%**	93.89%
Average	93.33%	97.33%	**94.49%**	97.48%	94.15%	**97.54%**	94.06%	96.94%

1.2 二级标题

插图 (图 1) 应有自明性，切忌与表及文字表达重复。图题应简洁明确，但不宜选用“实验设备图”“函数关系图”等过于泛指的图名，须中英文对照，英文首字母大写，其余小写（专用词除外)。图中内容的注释用中文直接注于图中。线条图清晰规范，带标值的坐标轴须有完整的标目（量与单位名称)、标值线和对应标值、坐标端点标值；照片可以用彩图，比例说明采用标尺（Scale bar)。

1.3 二级标题

表格 (Section 1.3) 应精心设计，具有自明性，切忌与图及文字表达重复。一律使用三线表，表格中同一列数值具有相同的量与单位，通栏排列，表题中英文对照，英文首字母大写，其余小写 (专用词除外)。

1.4 二级标题

并非每个公式均需编号，但后文中要引用的公式和重要的结论性公式必须编号。全文连续编号。公式的一般推导过程可不编号。

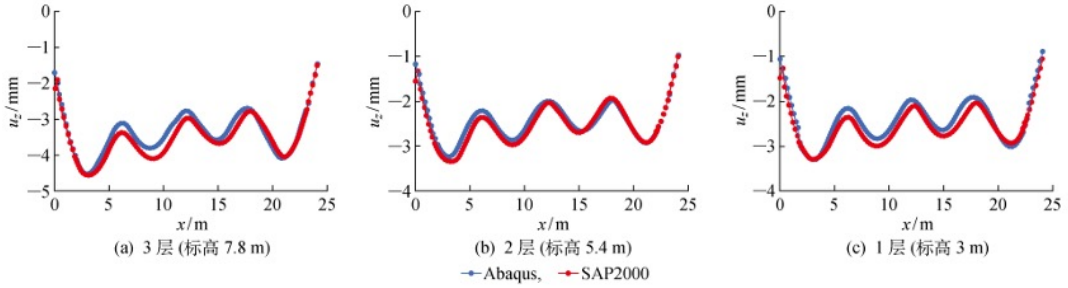

图 11　Abaqus 与 SAP2000 中指定剖面的结构竖向位移对比

Fig. 11　Comparison of vertical displacement in the specified section of Abaqus and SAP2000

图 1 中文标题

Fig. 1 Symbol Definitions

表 3 中文标题

Tab. 3 Symbol definitions

网格类型	最小横向尺寸/mm	最小纵向尺寸/mm	网格总量	计算时间/h
Mesh1	0.8	0.48	1.7×10^4	1.0
Mesh2	0.8	0.48	1.7×10^4	1.0
Mesh3	0.8	0.48	1.7×10^4	1.0

所有量符号均用单个字母表示（25 个特征数符号除外），不宜用多个字母表示一个量，必要时可用角标区分；首次出现的量符号均要解释说明；不要重复使用同一字符代表不同变量；一般变量符号用斜体，如 a；矩阵、向量、张量等多维量符号用黑斜体，如 $\boldsymbol{b}$, $\boldsymbol{C}$；一般下标表示缩写则正体；圆周率 π、自然底数 e、微分符号 d、虚部 i，请正体。

$$\frac{\partial u_i}{\partial t}+\frac{\partial}{\partial x_j}(u_iU_j)=-\rho\frac{\partial p}{\partial x_i}+v\frac{\partial}{\partial x_j}(\frac{\partial u_i}{\partial x_j}+\frac{\partial u_i}{\partial x_i})+\frac{\partial}{\partial x_j}(-\overline{u_i'u_j'}) \tag{1}$$

式中：u_i 和 u_j 为速度时均量；x_i 和 x_j 为坐标；t 为时间；ρ 为流体密度；p 为压力时均量；$\frac{\partial}{\partial x_j}(-\overline{u_i'u_j'})$ 为雷诺应力。

2 一级标题

3 一级标题

4 结论（结语）

稿件审理结果将在 4 个月内通知作者，个别稿件可能送审时间较长。逾期未收到稿件审理结果的请及时向编辑部查询。稿件录用后通知作者交审稿费版面费等。

（1）

（2）

（3）

ij

$\mathbb{P}$

文献著录格式（**作者姓氏全部大写，名字缩写或首字母大写双名中间不加连字符；中文文献需写出相应的英文**）欢迎引用学报近年来发表的成果 [1]。

参考文献

[1] Tung Dang, Frank Mascarich, Shehryar Khattak, Huan Nguyen, Hai Nguyen, Satchel Hirsh, Russell Reinhart, Christos Papachristos, and Kostas Alexis. Autonomous Search for Underground Mine Rescue Using Aerial Robots. In *2020 IEEE Aerospace Conference*, pages 1–8, March 2020.